message <—information reçue

Si information bluetooth reçue ?

Envoyer 1 en bluetooth

Si bouton poussoir enfoncé ?

Envoyer 0 en bluetooth

Selon la valeur de message ?

Effectuer l’action associée

Lire valeur potentiomètre 1 —> alpha 0

Lire valeur potentiomètre 2 —> beta0

Début

Si Arrêt est faux ?

Calcul de la valeur que devrait prendre alpha0, appelée alpha1 en fonction de x et y

alphaMin < alpha 1 < alphaMax ?

alpha0 < alpha1 ?

Faire sortir la tige du vérin

Faire rentrer la tige du vérin

On procède de même pour Beta

Si message est différent de droite et de gauche ?

Couper le moteur du socle

Si Arrêt est faux ?

calcul de x et y réel

x et y prennent ses valeurs

Si message = stop ou si le signal que reçoivent les jauges dépasse le seuil ou si bouton poussoir enfoncé?

Arrêt prend la valeur vrais

Arrêt prend la valeur faux